

**ВИБРОМЕТР ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЙ ЦИФРОВОЙ
ZET 7052-N**

РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

ЭТМС.402210.001 РЭ

ООО «ЭТМС»

Оглавление

1	Назначение и технические характеристики	3
1.1.	Назначение цифровых датчиков	3
1.2.	Условия эксплуатации	3
2	Внешний вид, маркировка контактов и схема подключения	4
2.1.	Внешний вид цифровых датчиков	4
2.2.	Обозначение контактов цифровых датчиков	4
2.3.	Направление осей X, Y, Z	5
2.4.	Схема подключения при построении измерительной цепи	5
3	Подготовка к конфигурированию	6
3.1.	Подключение цифровых датчиков	6
3.2.	Программа «Диспетчер устройств»	6
4	Конфигурирование цифровых датчиков	7
4.1.	Конфигурирование интерфейсной части цифровых датчиков	7
4.2.	Назначение и состав вкладок для конфигурирования измерительной части цифровых датчиков	8
4.2.1.	Вкладки «Ось X», «Ось Y» и «Ось Z»	8
4.2.2.	Вкладка «Настройки»	10
4.2.3.	Вкладка «Метрология»	12
4.3.	Конфигурирование цифровых датчиков ZET 7052-N	13
4.4.	Список основных программ ZETLAB для работы с ZET 7052-N	14
5	Режимы работы светодиодной индикации	15

1 Назначение и технические характеристики

1.1. Назначение цифровых датчиков

Виброметр интеллектуальный цифровой ZET 7052-N (далее по тексту цифровой датчик ZET 7052-N) предназначен для измерения и преобразования ускорения, действующего на корпус преобразователя (акселерометра), в цифровой сигнал и дальнейшей передачи измеренных значений в цифровом виде. Цифровой датчик представляет собой вибродатчик со встроенным трехосевым чувствительным элементом, осуществляющим преобразование постоянной составляющей ускорения в цифровой код по трем взаимно перпендикулярным осям X, Y и Z.

Цифровые датчики ZET 7052-N могут применяться автономно или в составе распределенной измерительной сети для измерения общей и локальной вибрации, как на производстве, так и в жилых и общественных зданиях. Цифровые датчики легко устанавливаются на объекте испытаний, не требуя подключения внешних первичных преобразователей.

1.2. Условия эксплуатации

Цифровые датчики ZET 7052-N имеют промышленное исполнение и предназначены для эксплуатации в жестких условиях. Это позволяет применять их в неблагоприятных условиях окружающей среды, выдерживая большие механические нагрузки и вибрации.



Цифровые датчики допускаются к применению во взрывоопасных зонах в соответствии с установленной маркировкой взрывозащиты 0ExiaIICT6 X.

Условия эксплуатации цифровых датчиков представлены в Табл. 1.1.

Табл. 1.1 Условия эксплуатации ZET 7052-N

Параметр	Значение
Температура окружающего воздуха, °С	-40...80
Относительная влажность воздуха, %	Не более 98 ¹
Атмосферное давление, мм. рт. ст.	495-800

¹ при температуре воздуха 35 °С.

2 Внешний вид, маркировка контактов и схема подключения

2.1. Внешний вид цифровых датчиков

На Рис. 2.1 представлен внешний вид цифрового датчика ZET 7052-N. Цифровой датчик крепится на объекте измерений по двум точкам, через отверстие $\varnothing 6,2$ мм на одной стороне 6,2 мм на другой стороне датчика, что позволяет производить крепление датчика по двум точкам с межосевым расстоянием 125 ± 5 мм. При установке цифровых датчиков на бетонные поверхности следует использовать анкерные шпильки, либо анкера с внутренней резьбой М6. Установку на металлические поверхности производить на приварные шпильки М6, либо болтами М6 к крепежным отверстиям.



Рис. 2.1 Внешний вид датчика линейного ускорения ZET 7052-N

2.2. Обозначение контактов цифровых датчиков

Цифровые датчики ZET 7052-N имеют два 4-контактных разъема FQ14-4ZK-S для подключения к измерительной линии.

На Рис. 2.2 приведен вид со стороны сочленения на разъеме датчика и разъеме кабеля измерительной линии. Назначение цепей разъема приведено в Табл. 2.1.

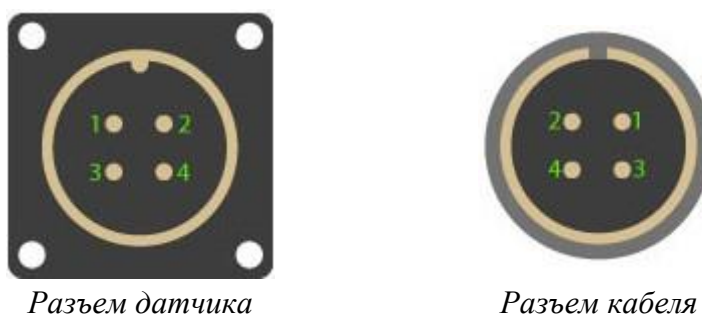


Рис. 2.2 Вид на разъемы со стороны сочленения

Табл. 2.1 Назначение цепей разъема FQ14-4ZK-S

Номер контакта	Назначение цепи
1	9...24 В
2	CAN 2.0 линия «H»
3	CAN 2.0 линия «L»
4	GND

2.3. Направление осей X, Y, Z

Цифровой датчик ZET 7052-N представляет собой вибродатчик со встроенным трехосевым чувствительным элементом, осуществляющим преобразование постоянной составляющей ускорения в цифровой код по трем взаимно перпендикулярным осям X, Y и Z. Поэтому при установке цифрового датчика на объекте измерений следует обратить внимание на направление осей вибрации. Направление осей X, Y, Z датчика ZET 7052-N приведены на Рис. 2.3.



Рис. 2.3 Направление осей X, Y, Z

2.4. Схема подключения при построении измерительной цепи

При построении измерительной линии, датчики линейного ускорения ZET 7052-N подключаются последовательно. Образовавшаяся измерительная цепочка из цифровых датчиков, подключается к компьютеру при помощи преобразователя интерфейса (Табл. 3.1). Группа измерительных линий образует измерительную сеть.

На Рис. 2.4 представлена измерительная сеть, построенная на базе датчиков ZET 7052-N.

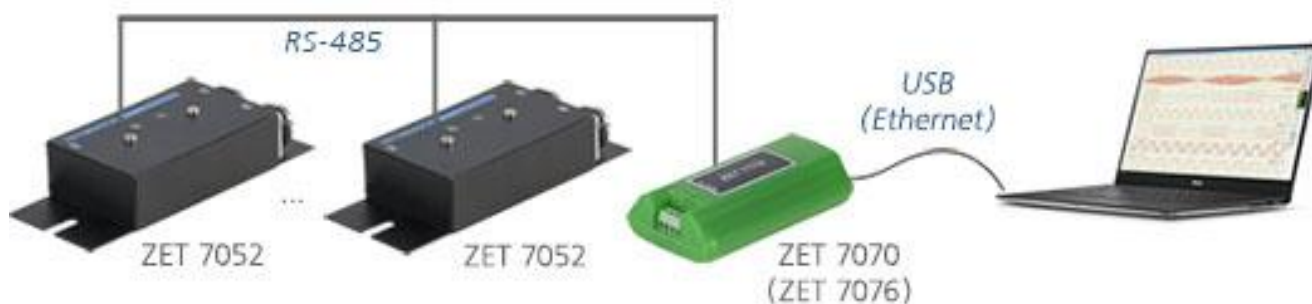


Рис. 2.4 Схема подключения

На свободный (незадействованный) разъем FQ14-4ZK-S цифрового датчика ZET 7052-N, который расположен последним на измерительной линии, необходимо установить заглушку с терминальным сопротивлением 120 Ом.

3 Подготовка к конфигурированию

3.1. Подключение цифровых датчиков

Перед началом работы с цифровыми датчиками их следует подключить к компьютеру с использованием преобразователей интерфейсов см. Табл. 3.1.


Примечание: необходимо чтобы преобразователи интерфейсов были сконфигурированы  в режимы, обеспечивающие работу с цифровыми датчиками (см. «Руководство по конфигурированию ZET7070», «Руководство по конфигурированию ZET 7076»).

Табл. 3.1 Подключение ZET 7052-N к преобразователям интерфейса

Тип цифрового датчика	Преобразователь интерфейса	Порт на компьютере
ZET 7052-N	ZET7070	USB 2.0
	ZET7076	Ethernet

На компьютере, при помощи которого будет производиться конфигурирование цифровых датчиков, должна быть установлена операционная система Windows, а также установлено и запущено программное обеспечение ZETLAB.

3.2. Программа «Диспетчер устройств»

Конфигурирование цифровых датчиков производится в программе «Диспетчер устройств», которая располагается в меню «Сервисные» на панели ZETLAB (Рис. 3.1).



Рис. 3.1 Панель ZETLAB

В левой части окна располагается дерево иерархии устройств, подключенных к ПК. Верхний уровень иерархии составляют преобразователи интерфейса и устройства, подключаемые непосредственно к ПК. Во втором уровне иерархии отображаются цифровые датчики, подключенные к выбранному преобразователю интерфейса.

Если выбран режим подробного отображения, то в правой части окна отображаются основные параметры измерительных каналов в виде таблицы.

Выбор цифрового датчика, подлежащего конфигурированию, осуществляется двойным кликом левой кнопкой мыши по его наименованию. (Для более подробного ознакомления см. «Программное обеспечение ZETLAB. Руководство пользователя»).

4 Конфигурирование цифровых датчиков



Внимание! Производитель оставляет за собой право на изменение версии программного обеспечения цифрового датчика. Порядок обновления цифрового датчика до текущей версии программного обеспечения описан в документе «PO_Сервисная работа с ZET7xxx.pdf», расположенном по директории <https://file.zetlab.com/Document/>.

4.1. Конфигурирование интерфейсной части цифровых датчиков

Конфигурирование интерфейсной части приведено в документе «Конфигурирование интерфейсной части интеллектуальных модулей серии ZET7xxx».

Следует обратить особое внимание, что во вкладках «Информация» в поле «Адрес (node) от 2 до 63», каждого цифрового датчика, должен устанавливаться уникальный адрес устройства в измерительной цепи. Обязательным условием исправной работы измерительной цепи является наличие разных адресов у всех устройств, входящих в состав данной цепи. Адреса устройств следует устанавливать в диапазоне от 3 до 63.



Примечание: цифровые датчики ZET 7052-N состоят из трёх каналов (по умолчанию они имеют названия: «Ось X», «Ось Y», «Ось Z»), соответствующие трем измерительным осям.

4.2. Назначение и состав вкладок для конфигурирования измерительной части цифровых датчиков



Примечание: Описание вкладок «Общие», «Информация» и «RS-485» приведены в документе «Конфигурирование интерфейсной части интеллектуальных модулей серии ZET7xxx».

4.2.1. Вкладки «Ось X», «Ось Y» и «Ось Z»

Цифровой датчик состоит из трех каналов (по умолчанию они имеют названия: «ZET7052N_X», «ZET7052N_Y», «ZET7052N_Z»).

Изменения параметров цифрового датчика возможно вносить только во вкладках канала ZET7052N_X. При изменении параметров канала ZET7052N_X, система автоматически вносит соответствующие изменения также для каналов Y и Z.

В меню «Свойства» цифрового датчика ZET 7052-N представлено три идентичные вкладки с названиями «Ось X», «Ось Y», «Ось Z» для каждого из трех измерительных каналов. Каждая из вкладок несет информацию по выбранному измерительному каналу.

На Рис. 4.1 приведен пример вкладки «Ось X», а в Табл. 4.1 - информация о параметрах.

Настройки		RS-485		Метрология	
Общие		Информация		Ось X	
Параметры измерения					
Текущее измеренное значение, ед. изм.:	-0.0234488				
Частота обновления данных, Гц:	50				
Единица измерения:	g				
Наименование датчика:	<input type="text" value="ZET7052N_X"/>				
Минимальное значение, ед. изм.:	-2				
Максимальное значение, ед. изм.:	2				
Опорное значение для расчёта, дБ:	3e-05				
Чувствительность, В/ед.изм.:	0				
Порог чувствительности, ед. изм.:	3.9e-06				

Применить Отменить

Рис. 4.1 Вкладка «Ось X»

Табл. 4.1 Параметры вкладок «Ось X», «Ось Y», «Ось Z»

Параметр	Возможность изменения	Допустимые значения	Описание
Текущее измеренное значение, ед. изм.	–	В пределах диапазона измерений	Отображает измеренное цифровым датчиком значение по данному каналу, зафиксированное на момент открытия вкладки.
Частота обновления данных, Гц	–	–	Соответствует текущей частоте обновления данных по каналу.
Единица измерения	–	g м/с ² мм/с	Соответствует текущей единице измерений. Зависит от значения, установленного для параметра «Единица измерения» во вкладке «Настройки».
Наименование датчика	Да	Любая последовательность символов (не более 32)	Назначается произвольно. Рекомендуется для первого канала назначать имя с символом «X», для второго - «Y», для третьего – «Z».
Минимальное значение ед. изм.	–	–	В ячейке отображается минимально возможное значение, которое может быть измерено цифровым датчиком по данному каналу. Параметр зависит от измеряемой физической величины.
Максимальное значение ед. изм.	–	–	В ячейке отображается максимально возможное значение, которое может быть измерено цифровым датчиком по данному каналу. Параметр зависит от измеряемой физической величины.
Опорное значение для расчета, дБ	–	–	Отображается опорное значение необходимое для пересчета измеренного значения в дБ.
Чувствительность, В/ед. изм.	–	–	Отображается значение чувствительности (для ZET 7052-N параметр не актуален)
Порог чувствительности ед. изм.	–	–	Параметр указывает на минимальное возможное регистрируемое значение.

4.2.2. Вкладка «Настройки»

На Рис. 4.2 приведен пример вкладки «Настройки», а в Табл. 4.2 - информация о параметрах.

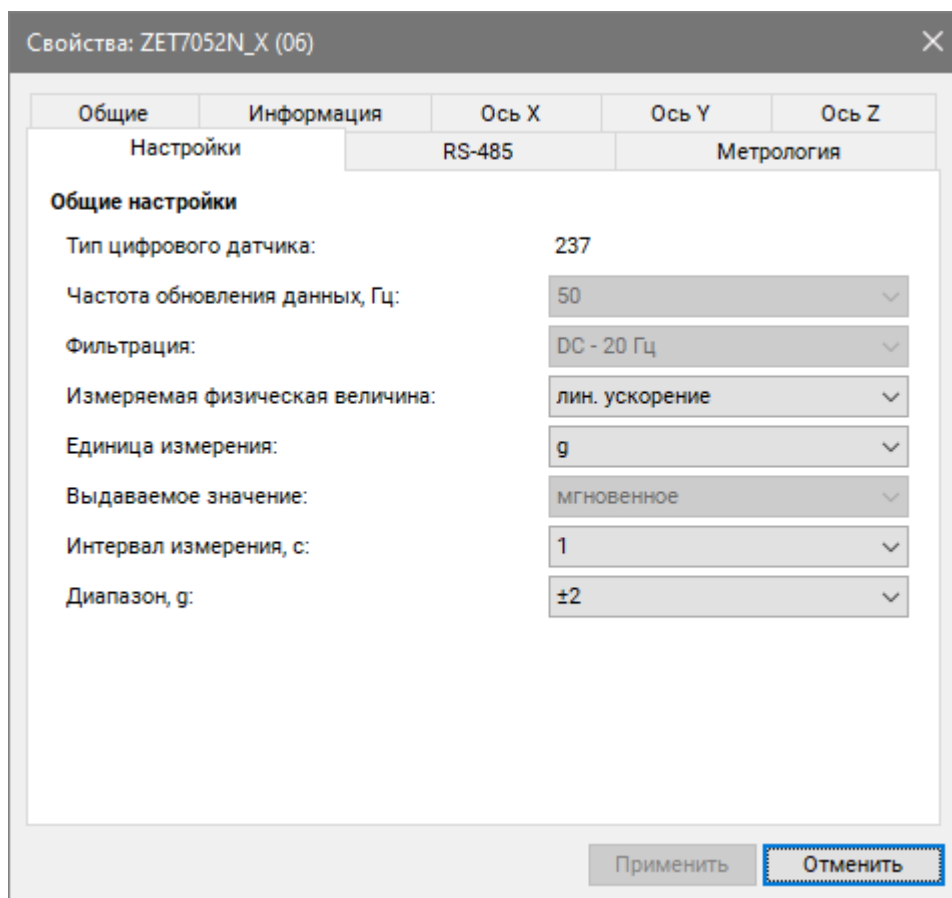


Рис. 4.2 Вкладка «Настройки»

Табл. 4.2 Параметры вкладки «Настройки»

Параметр	Возможность изменения	Допустимые значения	Описание
Тип цифрового датчика	Нет	230,.....	Внутренняя информация о типе первичного преобразователя.
Частота обновления данных, Гц	Нет	50	Частота, с которой производится аналого-цифровое преобразование регистрируемых сигналов линейного ускорения.
			Частота, с которой производится аналого-цифровое преобразование регистрируемых сигналов виброскорости.
Фильтрация	Нет	DC – 20 Гц	Данный тип фильтрации накладывается автоматически при установке измеряемой физической величины – линейное ускорение.
		10-1000	Данный тип фильтрации накладывается автоматически при установке измеряемой физической величины – виброскорость.

Параметр	Возможность изменения	Допустимые значения	Описание
Измеряемая физическая величина	Да	Лин. ускорение Виброскорость	Параметр устанавливает физическую величину, измеренные значения которой будут выдаваться на выходе устройства.
Единица измерений	Да	g м/с ² мм/с	Выбор единицы измерений, выдаваемых цифровым датчиком данных. Используется цифровым датчиком для преобразований измеряемых величин.
Выдаваемое значение	Нет	Мгновенное	Формат выдачи цифровым датчиком измеренных значений линейного ускорения.
		Усредненное	Формат выдачи цифровым датчиком измеренных значений виброскорости.
Интервал измерения, с	Да	0,1 1 10	Выдаваемое значение виброскорости, усредненное за установленный период.
Диапазон, g	Да	±2 ±8	Диапазон измерения ускорения ZET 7052-N.

4.2.3. Вкладка «Метрология»

Вкладка «Метрология» содержит сервисную информацию о программном обеспечении цифрового датчика.

4.3. Конфигурирование цифровых датчиков ZET 7052-N

При конфигурировании цифрового датчика во вкладках «Ось X», «Ось Y» и «Ось Z» измените название (при необходимости) на удобные вам (например, на ассоциируемое с местом расположения датчика).

Во вкладке «Настройки» выберите требуемую измеряемую физическую величину, единицу и диапазон измерения.

После внесения изменений необходимо активировать кнопку «Применить».

4.4. Список основных программ ZETLAB для работы с ZET 7052-N

Для того чтобы произвести регистрацию, анализ и обработку временных реализаций зарегистрированных сигналов следует воспользоваться следующими программами из состава ПО ZETLAB:

1. «Вольтметр переменного тока» (панель ZETLAB, раздел «Измерение»);
2. «Виброметр» (панель ZETLAB, раздел «Измерение»);
3. «Многоканальный осциллограф» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
4. «Универсальный осциллограф» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
5. «Запись сигналов» (панель ZETLAB, раздел «Регистрация»);
6. «Воспроизведение сигналов» (панель ZETLAB, раздел «Регистрация»);
7. «Просмотр трендов» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
8. «Узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»);
9. «Взаимный узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»).

Примечание: для доступа к справочной информации (находясь в окне той из



программ, по которой требуется получить справочную информацию) следует активировать на клавиатуре клавишу <F1>.

5 Режимы работы светодиодной индикации

В Табл. 5.1 представлена информация о режимах работы светодиодной индикации, расположенной на верхней панели корпуса цифрового датчика. В зависимости от совместных режимов работы синего и зеленого светодиодов существует возможность контролировать состояние устройства и диагностировать неисправности.

Табл. 5.1 Состояние светодиодной индикации

Состояние индикации	Форма индикации в течении 2-х секунд	Описание работы светодиодной индикации																
Выделение устройства или сохранение	<table border="1"> <tr> <td>1</td><td></td><td></td><td></td><td>2</td><td></td><td></td><td></td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>	1				2												Синий – горит постоянно Зеленый – горит постоянно
1				2														
Ошибка (нет связи или неисправный датчик)	<table border="1"> <tr> <td>1</td><td></td><td></td><td></td><td>2</td><td></td><td></td><td></td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>	1				2												Синий – горит постоянно Зеленый – горит 500 мс за 1 секунду
1				2														
Заводские настройки (адрес 2)	<table border="1"> <tr> <td>1</td><td></td><td></td><td></td><td>2</td><td></td><td></td><td></td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>	1				2												Синий – горит постоянно Зеленый – горит 100 мс за 2 секунды
1				2														
Скрытый протокол (только для RS-485)	<table border="1"> <tr> <td>1</td><td></td><td></td><td></td><td>2</td><td></td><td></td><td></td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>	1				2												Синий – горит 500 мс за 1 секунду Зеленый – горит 100 мс за 2 секунды
1				2														
Штатный режим	<table border="1"> <tr> <td>1</td><td></td><td></td><td></td><td>2</td><td></td><td></td><td></td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>	1				2												Синий – горит 100 мс за 2 секунды Зеленый – горит 100 мс за 2 секунды
1				2														